

Übungsblatt 8

Aufgabe 8.1

Wir betrachten den Algorithmus LOCALMDST aus der Vorlesung ohne die Einschränkung, dass nur Knoten v betrachtet werden, die einen Grad zwischen $\Delta(T) - \ell$ und $\Delta(T)$ haben.

- (a) Zeigen Sie, dass der Algorithmus auch ohne diese Einschränkung in endlicher Zeit terminiert.
- (b) Zeigen Sie, dass lokale Optima im Allgemeinen nicht global optimal sind.

Aufgabe 8.2

Betrachten Sie den lokalen Suchalgorithmus für das Problem Facility Location und konstruieren Sie für jedes $\varepsilon > 0$ eine Instanz mit einem lokalen Optimum, das um mindestens den Faktor $3 - \varepsilon$ schlechter ist als die optimale Lösung.

Aufgabe 8.3

Wir werden in dieser Aufgabe einen Approximationsalgorithmus für MAX-SAT mit einem Approximationsfaktor $\frac{3}{4} + \varepsilon$ für ein $\varepsilon > 0$ herleiten. Für eine Instanz von MAX-SAT mit Aussagenvariablen x_1, \dots, x_n , Klauseln C_1, \dots, C_m und Gewichten $w_1, \dots, w_m \geq \mathbb{R}_{>0}$ betrachten wir ein Programm, welches reelle Variablen $z_1, \dots, z_m \in \mathbb{R}$ und zusätzlich Vektorvariablen $v_0, \dots, v_n \in \mathbb{R}^{n+1}$ besitzt. Wir nutzen die Notation aus den Abschnitten 5.1 und 6.3 im Skript und wir bezeichnen mit $u(C_j)$ die relaxierte Version von $v(C_j)$ aus Abschnitt 6.3, d. h.

$$u(x_i) = \frac{1 + v_0 v_i}{2}, \quad u(\neg x_i) = \frac{1 - v_0 v_i}{2}, \quad u(x_i \vee x_j) = \frac{1 + v_0 v_i}{4} + \frac{1 + v_0 v_j}{4} + \frac{1 - v_i v_j}{4} \quad \text{etc.}$$

Wir betrachten das folgende Programm:

$$\begin{aligned} &\text{maximiere} && \sum_{j=1}^m w_j z_j \\ &\text{sodass} && \sum_{i \in P_j} u(x_i) + \sum_{i \in N_j} u(\neg x_i) \geq z_j, \quad \forall j \in \{1, \dots, m\}, \\ &&& u(C_j) \geq z_j, \quad \forall j \in \{1, \dots, m\}, |C_j| = 2, \\ &&& v_i \cdot v_i = 1, \quad \forall i \in \{0, \dots, n\}, \\ &&& v_i \in \mathbb{R}^{n+1}, \quad \forall i \in \{0, \dots, n\}, \\ &&& 0 \leq z_j \leq 1, \quad \forall j \in \{1, \dots, m\}. \end{aligned}$$

- (a) Zeigen Sie, dass jede Variablenbelegung der Instanz von MAX-SAT in eine Lösung dieses Programms übersetzt werden kann, deren Zielfunktionswert mit dem Gewicht der erfüllten Klauseln übereinstimmt.
- (b) Zeigen Sie, dass das Programm in polynomieller Zeit gelöst werden kann.
- (c) Wir runden eine Lösung für das Programm wie in Abschnitt 6.3 zu einer Belegung der Aussagenvariablen. Zeigen Sie, dass dann jede Klausel C_j der Länge 1 oder 2 mit einer Wahrscheinlichkeit von mindestens $\alpha u(C_j) \geq \alpha z_j \approx 0,878 z_j$ erfüllt ist.
- (d) Wir betrachten nun den Algorithmus BESTOFTHREE. Dieser führt für die gegebene Instanz von MAX-SAT mit einer Wahrscheinlichkeit von p_1 den Algorithmus RANDMAXSAT, mit einer Wahrscheinlichkeit von p_2 das randomisierte Runden aus Abschnitt 5.1 und mit einer Wahrscheinlichkeit von p_3 das Runden aus (c) aus. Wählen Sie p_1 , p_2 und p_3 mit $p_1 + p_2 + p_3 = 1$ so, dass der Algorithmus BESTOFTHREE einen Approximationsfaktor größer als $\frac{3}{4}$ erreicht. Welcher Faktor kann erreicht werden?